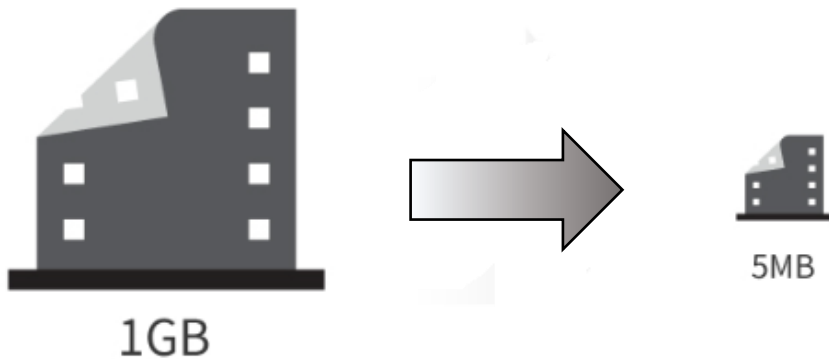


Pytorch를 이용한 딥러닝 모델 설계 및 구현

자기소개

Hardware-Friendly Algorithm



동영상 압축 / Computer Vision



Deep Learning

특강 계획

- 목표

- 딥러닝?
- 딥러닝 모델?
- 딥러닝 모델 설계?
- 딥러닝 모델 구현?
- PyTorch?

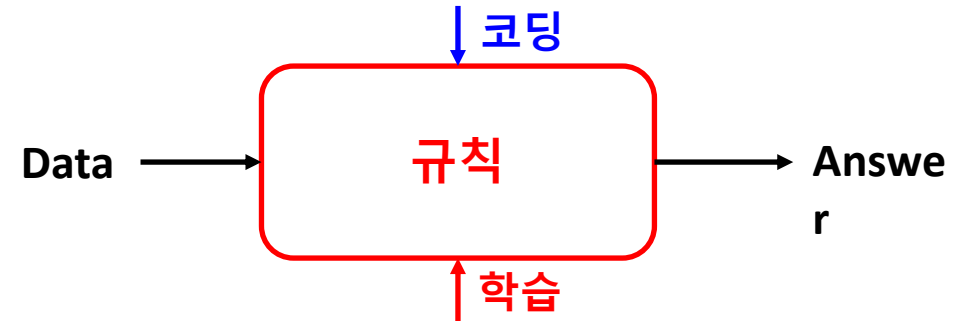
- [딥러닝 파이토치 교과서 - 입문부터 LLM 파인튜닝까지 - WikiDocs](#)

딥러닝(Deep Learning) 이란?

- 신경망을 깊게 쌓은 형태의 **기계학습(Machine Learning)** 방법
 - 컴퓨터가 명시적인 규칙을 프로그래머가 작성하지 않고, 데이터로부터 스스로 패턴과 규칙을 학습하여 작업을 수행하는 기술

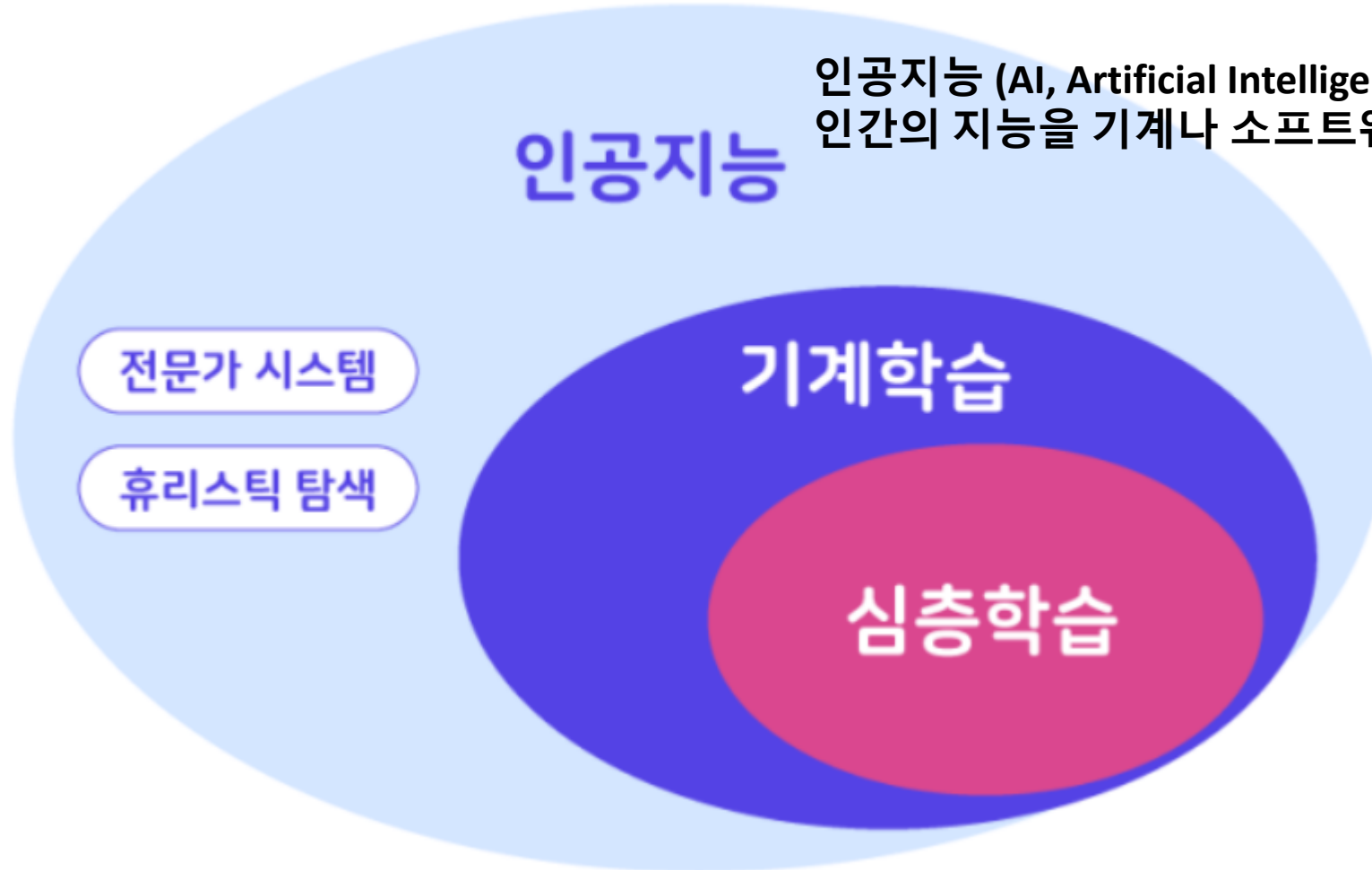


전통적인 프로그램:
직접 찾은 규칙, 논리, 지식 기반으로 **사람이 Rule 생성**



머신러닝:
주어진 데이터로 원하는 결과값을 얻도록 **기계가 Rule 생성**

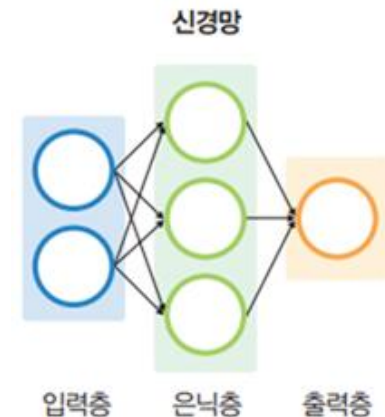
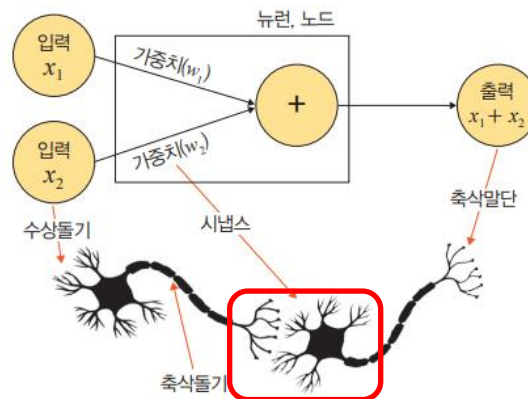
딥러닝(Deep Learning) 이란?



인공지능 (AI, Artificial Intelligence):
인간의 지능을 기계나 소프트웨어가 모방하거나 구현한 기술

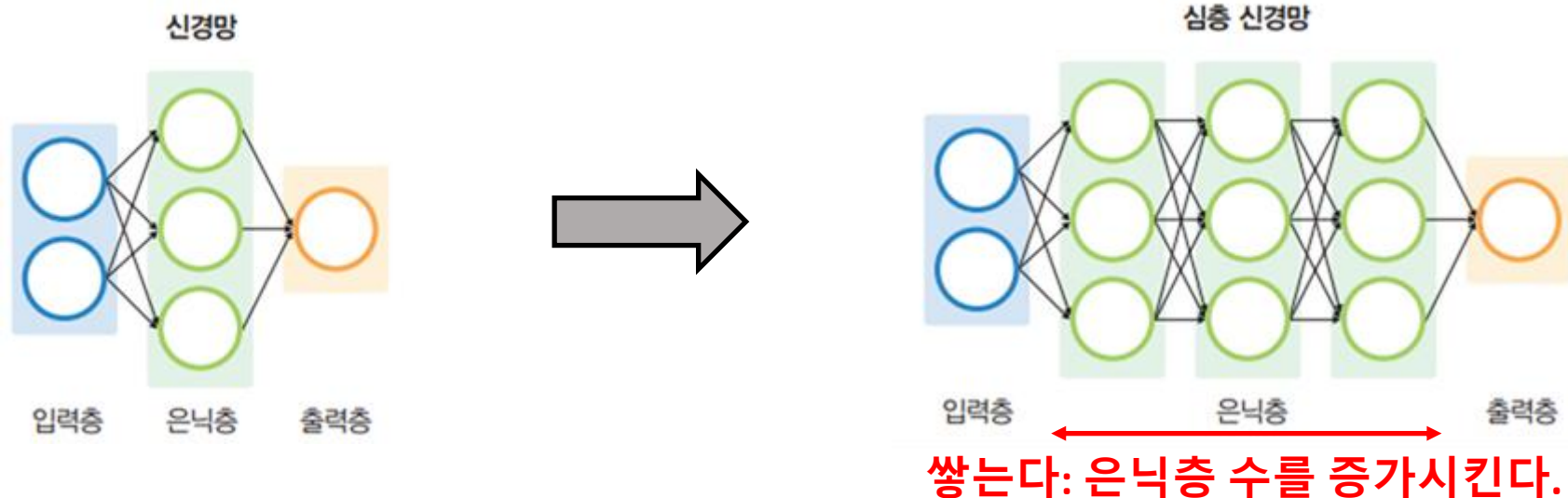
딥러닝(Deep Learning) 이란?

- **신경망**을 깊게 쌓은 형태의 기계학습(Machine Learning) 방법
 - 뉴런: 수상돌기, 축삭 돌기, 축삭말단 등으로 구성
 - 수상돌기: 주변이나 다른 뉴런에서 자극을 받아들이고, 이 자극들을 전기적 신호 형태로 세포체와 축삭돌기로 보내는 역할
 - 축삭돌기: 다른 뉴런(수상돌기)에 신호를 전달하는 기능을 하는 뉴런의 한 부분
 - 축삭말단: 전달된 전기 신호를 받아 신경 전달 물질을 시냅스 틈새로 방출
 - 시냅스: 신경 세포들이 이루는 연결 부위로, 한 뉴런의 축삭돌기와 다음 뉴런의 수상돌기가 만나는 부분
 - 인공 신경망: 인간의 신경망 원리를(뉴런을) 모방한 수학적 모델
 - 퍼셉트론 (Perceptron)



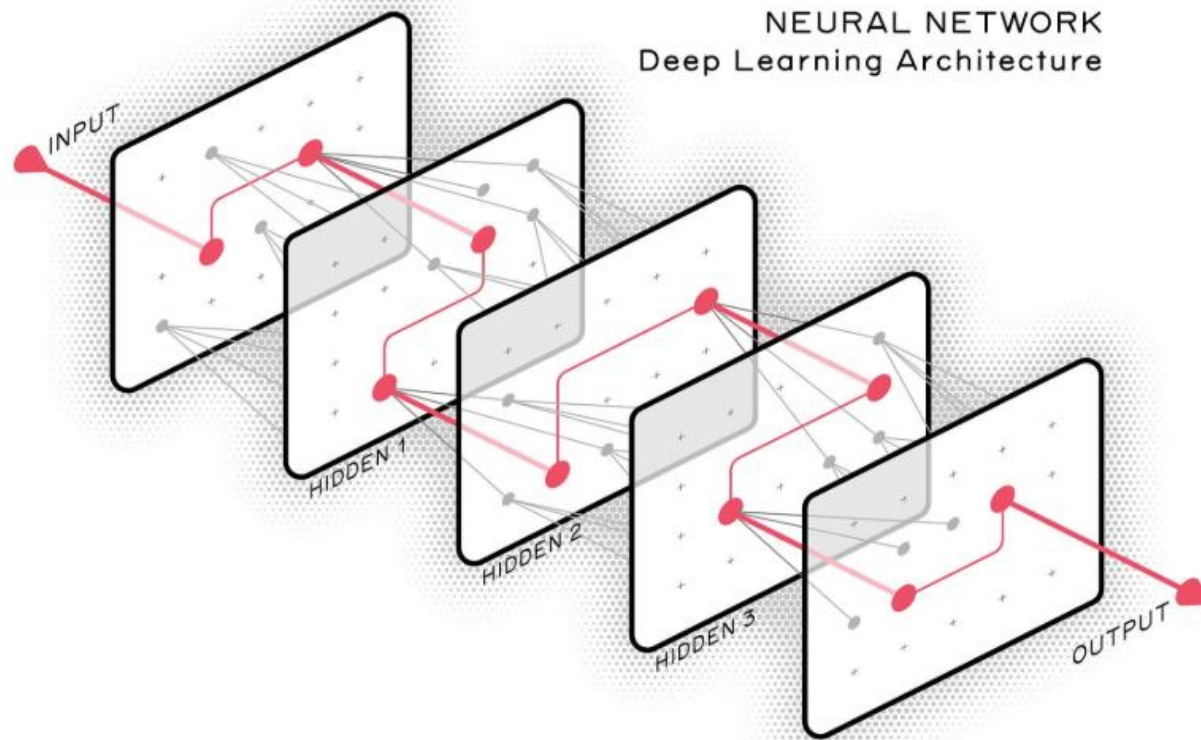
딥러닝(Deep Learning) 이란?

- 신경망을 **깊게 쌓은 형태**의 기계학습(Machine Learning) 방법
 - 은닉층의 수를 늘린다: 다양한 level (low to high)의 feature 생성, 복잡한 문제 해결
 - 다층 퍼셉트론 (Multi-Layer Perceptron)
 - 합성곱 신경망 (Convolutional Neural Network)
 - 순환 신경망 (Recurrent Neural Network)
 - Transformer



딥러닝(Deep Learning) 모델?

- 인간의 뇌 신경망 구조에서 영감을 받아 신경망을 기반으로, **컴퓨터가 스스로 데이터를 학습하고 판단할 수 있도록 컴퓨터 알고리즘 시스템**



딥러닝(Deep Learning) 모델?

- 인간의 뇌 신경망 구조에서 영감을 받아 신경망을 기반으로, **컴퓨터가 스스로 데이터를 학습하고 판단할 수 있도록 컴퓨터 알고리즘 시스템**
- 딥러닝 모델 설계
 - 시스템을 짜는 과정
 - 몇 개의 층, 어떻게 연결, 어떤 기준으로 평가할 것인가?
 - **기존에 잘 만들어진 모델을 활용하면 용이**
- 딥러닝 모델 구현
 - 설계한 모델을 실제 컴퓨터가 실행할 수 있도록 완성하는 과정
 - 데이터 준비 및 전처리
 - 모델 정의
 - 손실함수와 옵티마이저 설정
 - 학습 루프 구현
 - **프레임워크를 활용하면 용이해짐: PyTorch**

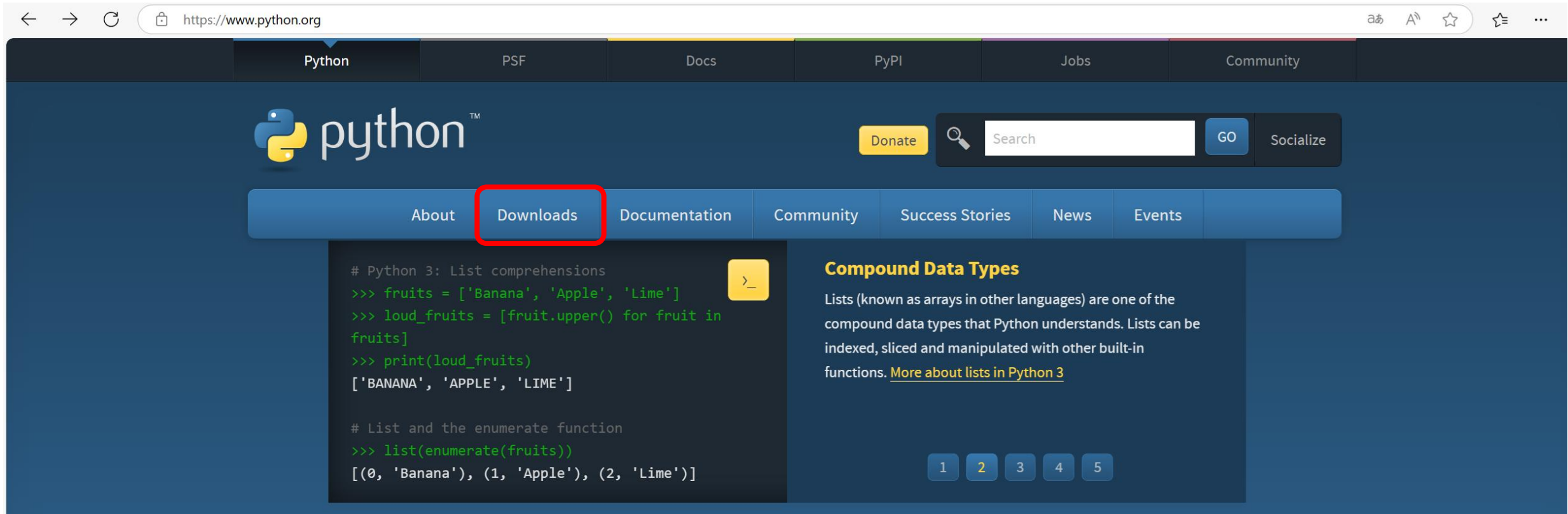
파이토치 (Python + Torch)

- Facebook(Meta)에서 개발한 파이썬 기반 오픈소스 딥러닝 프레임워크
- Tensor 연산, 모델 정의, 학습, 추론 등 가능
- 간결하고 구현이 용이하여 개발용으로 주로 사용



파이썬 설치하기

- <https://www.python.org/> 접속
 - Downloads → Windows



파이썬 설치하기

Python Releases for Windows

- [Latest Python install manager - Python install manager 26.0](#)
- [Latest Python 3 Release - Python 3.14.3](#)

Stable Releases

- [Python install manager 26.0 - Feb. 23, 2026](#)
 - Download [Installer \(MSIX\)](#)
 - Download [MSI package](#)
- [Python 3.13.12 - Feb. 3, 2026](#)

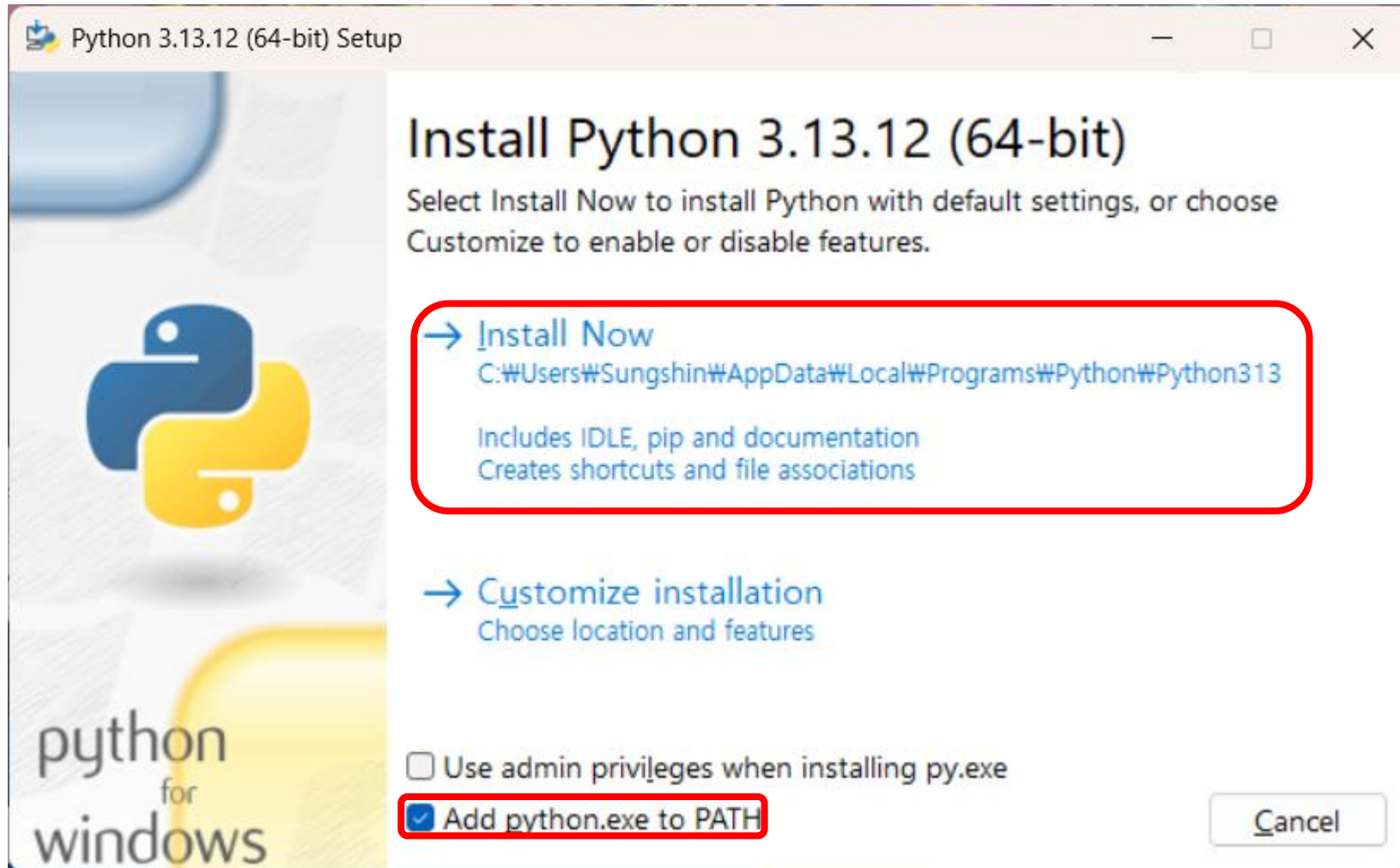
Note that Python 3.13.12 *cannot* be used on Windows 7 or earlier.

- Download [Windows installer \(64-bit\)](#)
- Download [Windows installer \(32-bit\)](#)
- Download [Windows installer \(ARM64\)](#)
- Download [Windows embeddable package \(64-bit\)](#)
- Download [Windows embeddable package \(32-bit\)](#)
- Download [Windows embeddable package \(ARM64\)](#)
- Download [Windows release manifest](#)

Pre-releases

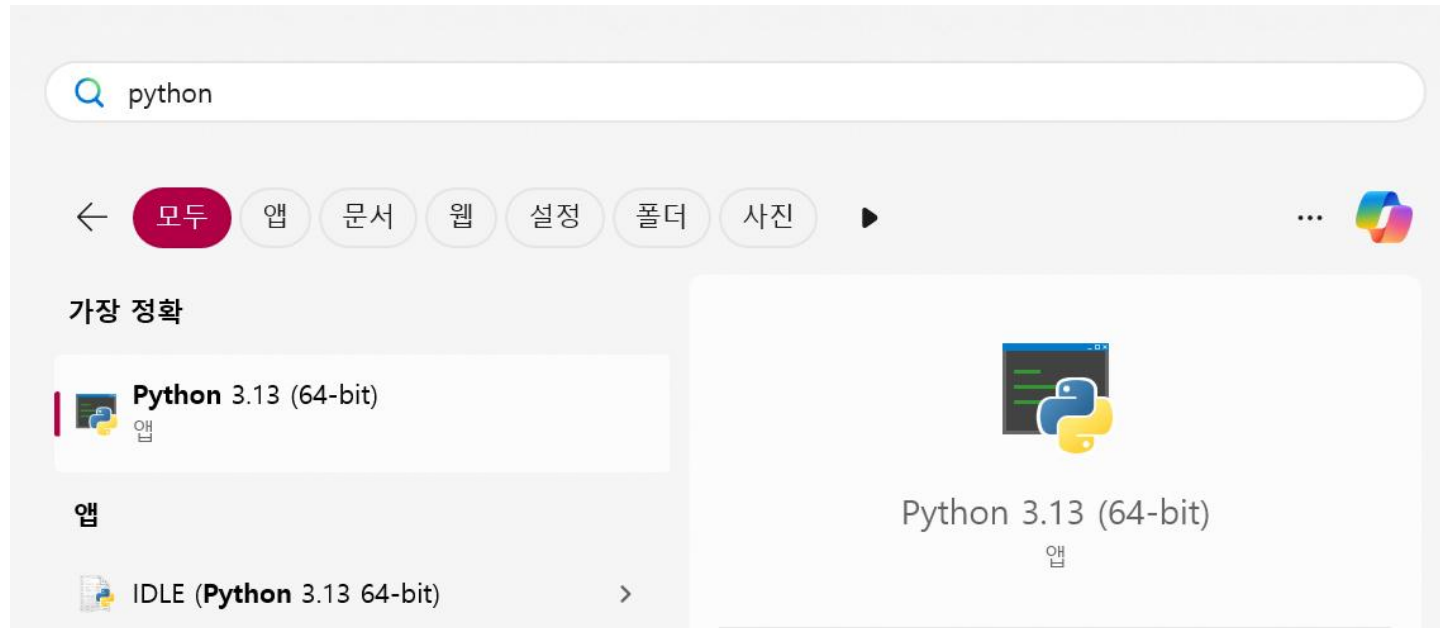
- [Python 3.15.0a6 - Feb. 11, 2026](#)
 - Download [Windows installer \(64-bit\)](#)
 - Download [Windows installer \(32-bit\)](#)
 - Download [Windows installer \(ARM64\)](#)
 - Download [Windows embeddable package \(64-bit\)](#)
 - Download [Windows embeddable package \(32-bit\)](#)
 - Download [Windows embeddable package \(ARM64\)](#)
 - Download [Windows release manifest](#)
- [Python install manager 26.0 beta 2 - Feb. 6, 2026](#)
 - Download [Installer \(MSIX\)](#)
 - Download [MSI package](#)
- [Python install manager 26.0 beta 1 - Jan. 21, 2026](#)

파이썬 설치하기

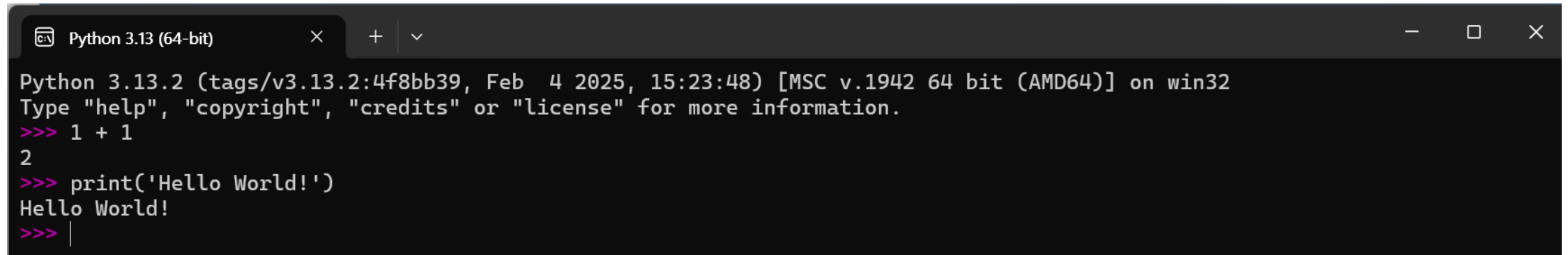


파이썬 실행해보기

- [시작] → 'python'을 검색
 - Python 3.13 (64-bit) 실행



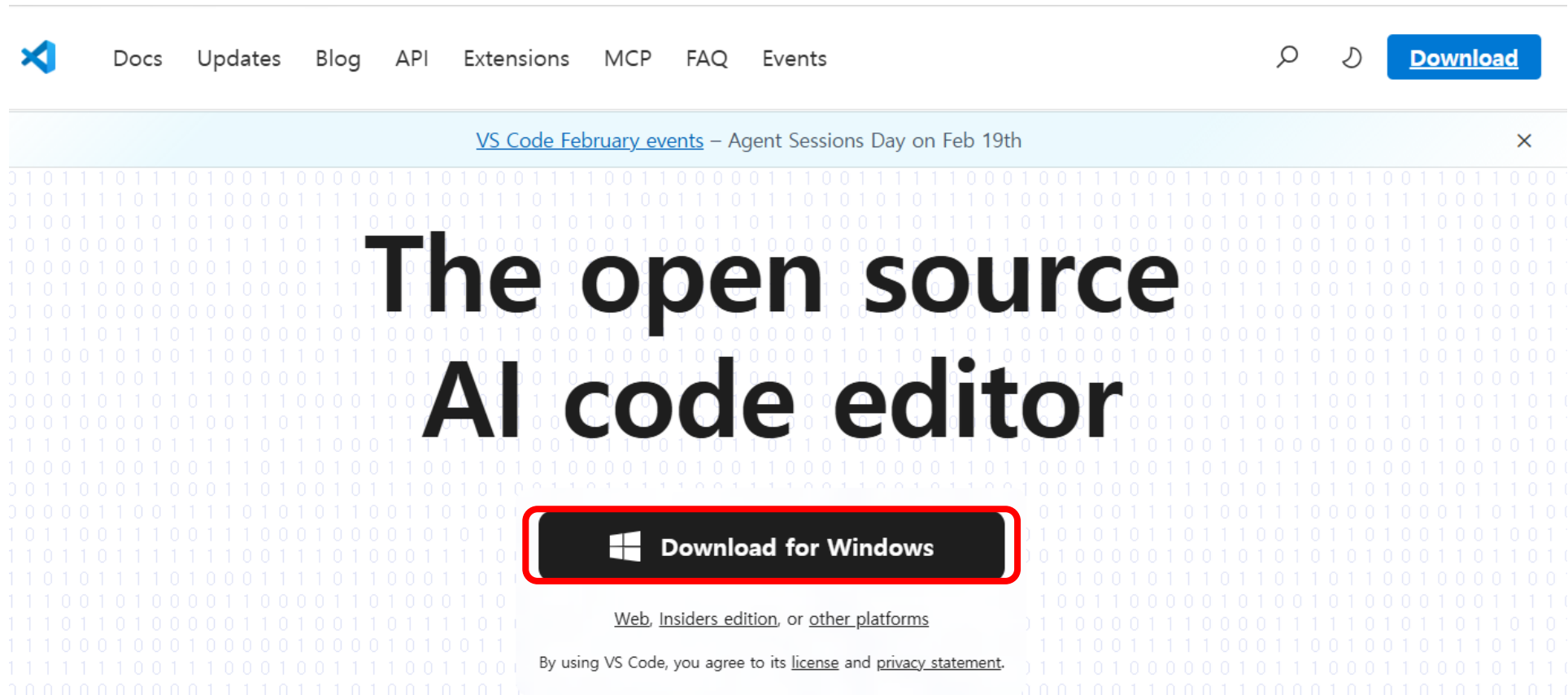
파이썬 실행해보기



```
Python 3.13 (64-bit) × + ▾
Python 3.13.2 (tags/v3.13.2:4f8bb39, Feb  4 2025, 15:23:48) [MSC v.1942 64 bit (AMD64)] on win32
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>> 1 + 1
2
>>> print('Hello World!')
Hello World!
>>> |
```

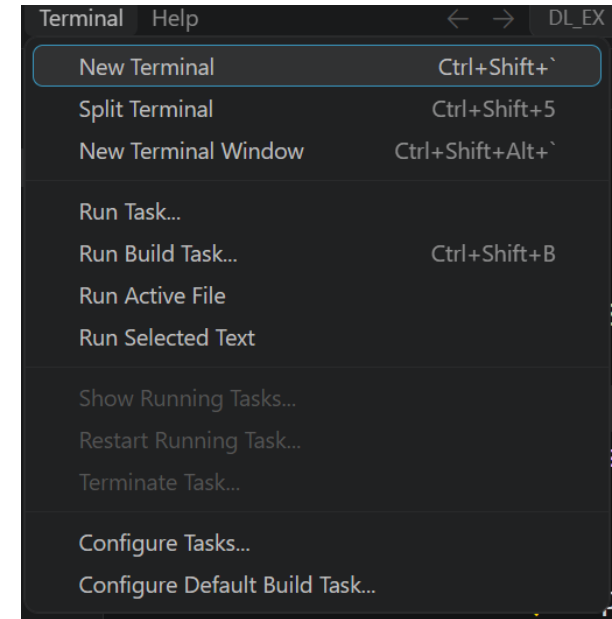
에디터 설치하기

- 코딩의 편의를 위하여 에디터 설치
 - <https://code.visualstudio.com/>
 - Download for Windows



파이토치 설치하기

- PyTorch 설치 (pip를 활용)
 - Terminal 메뉴 → New Terminal
 - `pip install torch torchvision torchaudio`



```
PROBLEMS OUTPUT DEBUG CONSOLE TERMINAL PORTS
PS C:\DL_EX> pip install torch torchvision torchaudio
```

- 코랩 활용
 - <https://colab.research.google.com>

파이토치 설치확인

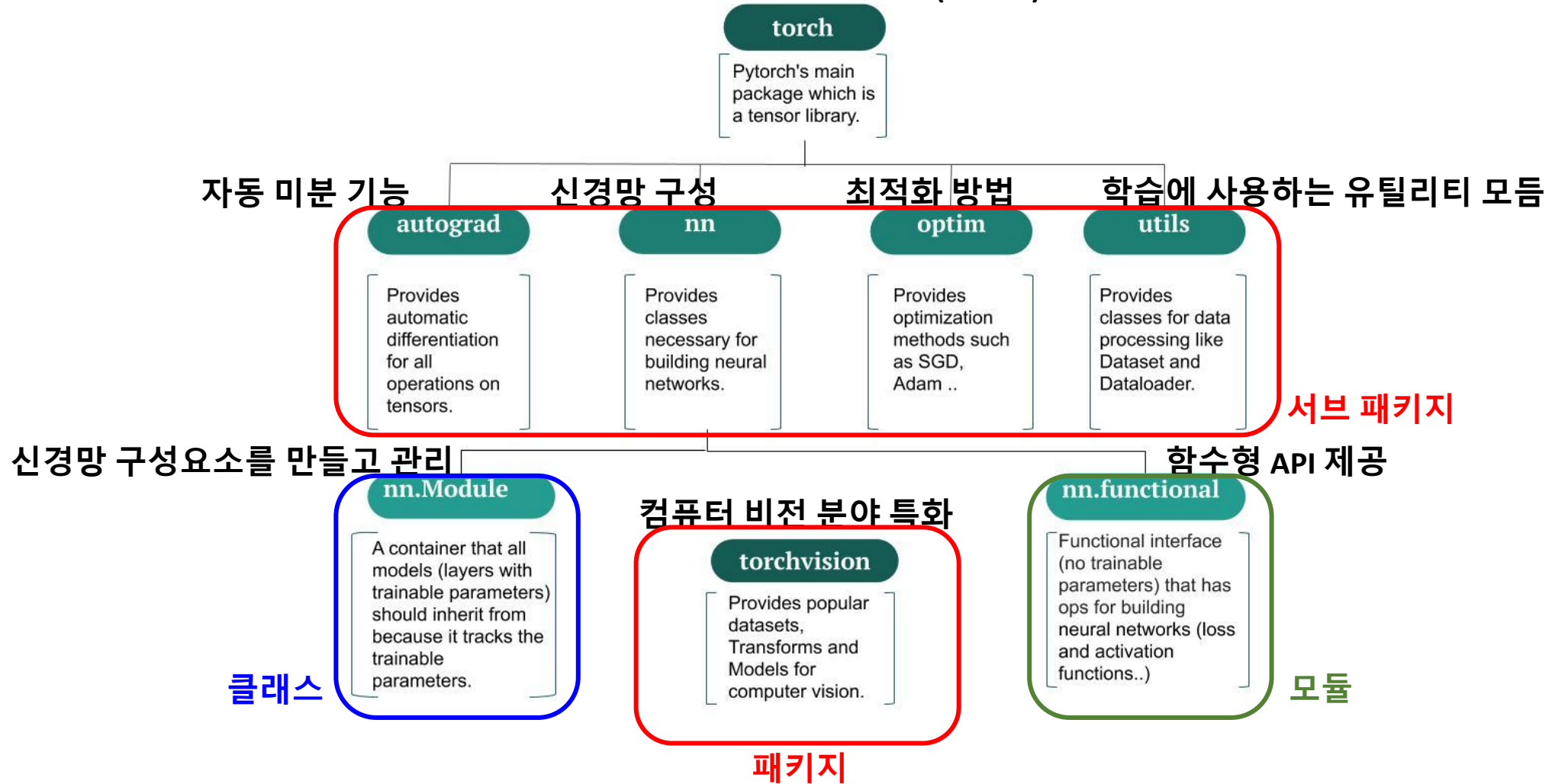
```
# Torch package import
import torch

# 텐서가 생성되는가?
x = torch.rand(5, 3)
print(x)

# GPU 사용 여부
print(torch.cuda.is_available())
```

파이토치 (PyTorch)

텐서(tensor)를 다루는 데 필요한 기본적인 기능 제공



파이토치 (PyTorch)

- torch: 텐서(tensor)를 다루는 데 필요한 기본적인 기능 제공

Tensor 생성 관련

torch.tensor(data) # 리스트나 NumPy 배열과 같은 데이터로부터 텐서를 생성
torch.zeros(shape) # 모든 요소가 0인 텐서를 생성
torch.rand(shape) # 0과 1 사이의 균일 분포 난수로 채워진 텐서를 생성합니다.

Tensor 연산

torch.add(a, b) # 두 텐서 a와 b를 더함
torch.matmul(a, b) # 두 텐서 a와 b의 행렬 곱셈을 수행
torch.mean(tensor) # 텐서의 모든 요소의 평균을 계산

Tensor 조작 함수

torch.reshape(tensor, new_shape) # 텐서의 형태 변경
torch.cat(tensors, dim) # 텐서를 주어진 차원(dim)을 따라 합침

Device 관련

torch.cuda.is_available() # CUDA (GPU) 를 사용할 수 있는지 여부 확인
torch.device() # Tensor나 Model이 위치할 장치(device)를 나타내는 객체 생성
tensor.to(device) # Tensor 장치 이동
model.to(device) # Model 장치 이동

파이토치 (PyTorch)

- torch.autograd: 자동 미분 엔진, 손실 함수의 경사를 자동으로 계산 해 줌

```
for input, answer in 학습데이터:    # 학습 루프

    # 1. 경사 초기화: 이전 배치에서 계산된 경사 값을 초기화
    optimizer.zero_grad()

    # 2. 순전파(Forward Pass): 현재 파라미터로 예측값을 계산
    prediction = model(input)

    # 3. 손실 계산: 예측 값과 정답 사이의 오차 계산
    loss = loss_fn(prediction, input)

    # 4. 역전파(Backward Pass): 손실에 대한 각 파라미터의 경사를 계산
    # 이 때, torch.autograd를 활용하여 자동으로 계산
    loss.backward()

    # 5. 파라미터 업데이트: 계산된 경사를 이용해 파라미터를 업데이트합니다.
    optimizer.step()
```

파이토치 (PyTorch)

- torch.nn: 신경망 모델 구축에 필요한 구성 요소를 제공

```
import torch.nn as nn  # 관례적으로 별칭을 부여하여 간결하게 사용
```

1. Layer 구성

```
linear_layer = nn.Linear(in_features=10, out_features=5)
```

```
conv_layer = nn.Conv2d(in_channels=3, out_channels=16, kernel_size=3)
```

```
maxpool_layer = nn.MaxPool2d(kernel_size=2)
```

완전 연결 계층

2차원 컨볼루션 계층

2차원 맥스 풀링 계층

2. 활성화 함수

```
relu_activation = nn.ReLU()
```

ReLU(Rectified Linear Unit)

```
sigmoid_activation = nn.Sigmoid()
```

시그모이드(Sigmoid) 함수

```
softmax_activation = nn.Softmax(dim=1)
```

소프트맥스(Softmax) 함수

3. 손실 함수

```
cross_entropy_loss = nn.CrossEntropyLoss()
```

교차 엔트로피 손실 함수

```
Mse_loss = nn.MSELoss()
```

오차 제곱 평균(Mean Squared Error) 손실 함수

```
bce_loss = nn.BCELoss()
```

이진 교차 엔트로피 손실 함수

파이토치 (PyTorch)

- torch.optim: 손실 값을 줄이기 위해 모델 매개변수를 갱신하는 방법

```
import torch.optim as optim    # 관례적으로 별칭을 부여하여 간결하게 사용
```

```
optimizer_sgd = optim.SGD(model.parameters(), lr=0.01, momentum=0.9)
```

SGD (Stochastic Gradient Descent)

```
optimizer_adagrad = optim.Adagrad(model.parameters(), lr=0.01)
```

AdaGrad (Adaptive Gradient)

```
optimizer_adam = optim.Adam(model.parameters(), lr=0.001)
```

ADAM (Adaptive Moment Estimation)

학습 루프안에서

```
optimizer_adam.zero_grad() # 1. 경사 초기화
```

```
output = model(input_data) # 2. 순전파
```

```
loss = loss_fn(output, target) # 3. 손실 계산
```

```
loss.backward() # 4. 역전파를 통해 경사 계산
```

```
optimizer_adam.step() # 5. 계산된 경사로 매개변수 업데이트
```

파이토치 (PyTorch)

- torch.utils: 모델 학습에 필수적인 유틸리티 기능 제공

```
from torch.utils.data import random_split, DataLoader # 관례적으로 별칭을 부여하여 간결하게 사용
# random_split : 데이터셋을 무작위로 분할
# DataLoader: 효율적인 데이터셋 로드를 위한 클래스

# 임의로 training(dataset 의 80%), validation(dataset 의 20%) data 할당방법
train_size = int(len(full_dataset) * 0.8)
val_size = len(full_dataset) - train_size
train_dataset, val_dataset = random_split(full_dataset, [train_size, val_size]) # dataset 을 주어진 비율대로 랜덤하게 할당

train_loader = DataLoader(train_dataset, batch_size=32, shuffle=True) # 분할된 학습 dataset 을 배치단위로 묶어주기
Val_loader = DataLoader(val_dataset, batch_size=32, shuffle=False) # 분할된 점검 dataset 을 배치단위로 묶어주기

for batch, (images, labels) in enumerate(train_loader): # 배치단위로 읽어 오면서 학습하기
    ...
```

파이토치 (PyTorch)

- torch.nn.Module: 신경망 모델 만들때 사용

```
import torch
import torch.nn as nn
```

```
class MyModel(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(MyModel, self).__init__()
        self.linear1 = nn.Linear(10, 5)
        self.relu = nn.ReLU()
        self.linear2 = nn.Linear(5, 1)
```

nn.Module 상속: 레이어, 매개변수, 처리 방식들을 알아서 관리
구성에 필요한 레이어들 정의

```
def forward(self, x):
    x = self.linear1(x)
    x = self.relu(x)
    x = self.linear2(x)
    return x
```

__init__에서 정의한 계층들을 활용하여 원하는 모델 구성

```
model = MyModel()
output = model(input_tensor)
```

__call__ 메소드를 활용하여 객체를 함수처럼 사용시 forward 메소드 수행

파이토치 (PyTorch)

- torch.nn.functional: 함수형 인터페이스, **학습할 매개변수가 없는 연산을 함수 형태로 제공**

```
import torch.nn.functional as F                                # 관례적으로 별칭을 부여하여 간결하게 사용

# 1. 활성화 함수
F.relu(input)           # ReLU(Rectified Linear Unit) 함수 적용
F.sigmoid(input)         # 시그모이드 함수 적용
F.softmax(input, dim)    # 소프트맥스 함수 적용

# 2. 풀링
F.max_pool2d(input, kernel_size, stride) # 2차원 텐서에 대해 최대값 풀링 적용
F.avg_pool2d(input, kernel_size, stride)  # 2차원 텐서에 대해 평균값 풀링 적용

# 3. 손실함수
F.cross_entropy(input, target)            # 교차 엔트로피 손실 계산
F.mse_loss(input, target)                 # 오차 제곱의 평균 손실 계산
```

파이토치 (PyTorch)

- torchvision: 컴퓨터 비전 분야를 위한 다양한 기능을 지원

```
from torchvision import datasets, transforms, models          # 관례적으로 별칭을 부여하여 간결하게 사용

# 1`. transforms: 이미지 데이터에 대한 다양한 전처리 및 증강 변환 함수 제공
# 학습이나 추론시 필요한 데이터 형태로 변환하기 위한 함수들을 나열
transform = transforms.Compose([
    transforms.Resize((224, 224)),
    transforms.ToTensor(),
    transforms.Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225])
])

# 2. datasets: 컴퓨터 비전 분야에서 주로 사용하는 dataset 활용
train_data = datasets.MNIST(root="data", train=True, download=True, transform=transform)

# 3. models: 컴퓨터 비전 분야에서 주로 사용하는 사전 학습된 모델 활용
model = models.resnet18(weights=models.ResNet18_Weights.IMAGENET1K_V1)
```